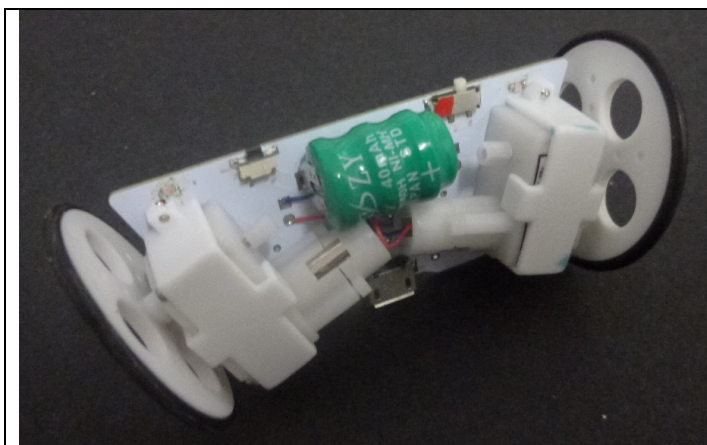


Mini-Rollover

Un robot vraiment surprenant, qui ne se bloque jamais dans un coin!



Avec la télécommande IR (Bimo ou avec un Arduino programmé "Emir"), on joue à faire des pirouettes, ou au contraire à le maintenir dans l'une des deux positions stables.

Video (2.8 Mega) sous

www.didel.com/MiniRoll.MP4

Dimensions 75 x 32 x 32 mm

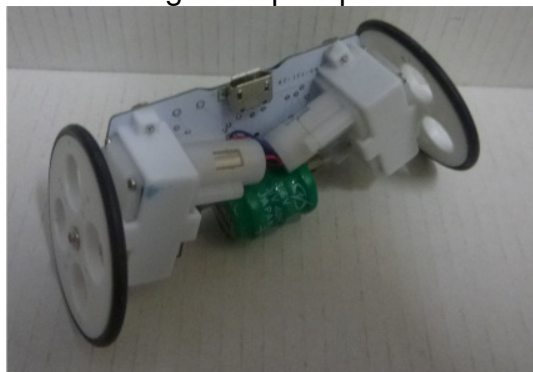
Durée de fonctionnement 4 heures

Recharge via micro USB, 12 heures

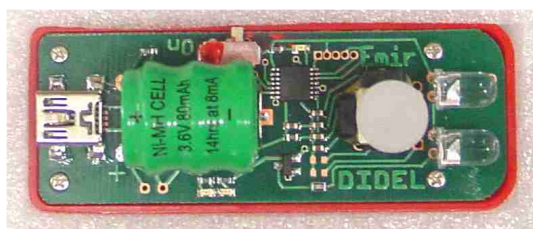
- Attention, insérer et extraire le connecteur microUSB dans l'axe !
- Si l'accu est déchargé les moteurs ne tournent plus, mais le clignotement continue.
- A l'enclenchement, le processeur attend 3-4 secondes en surveillant si des signaux de la télécommande infrarouge sont présents (protocole "Emir"). Si non, la démo 1 est exécutée.
- Si la télécommande est coupée, on se trouve dans le mode initial.
- Si pendant les 3-4 secondes initiales on presse 1,2,3,4,5 fois sur le poussoir, on part dans des séquences avec parfois des pauses, en particulier pour la séquence 5, prévue pour animer une vitrine pendant toute la journée.



Le protocole Emir est facile à programmer sur un Arduino: www.didel.com/Ir/RolloverCommandeArduino.pdf
Le module grove/4pins pas 2.54 est décrit dans cette documentation.



MiniRollover avec composants Arduino
Avec télécommande Bimo



Télécommande Bimo seule :